PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-316133

(43)Date of publication of application: 26.11.1993

(51)Int.CI.

H04L 12/42

(21)Application number: 04-116067

(71)Applicant :

FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

08.05.1992

(72)Inventor:

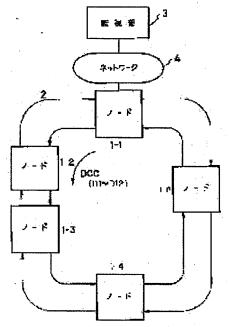
SHIRAI KATSUHIRO

(54) MONITOR CONTROL SYSTEM

(57)Abstract:

PURPOSE: To set automatically a route subject to remote central monitor again when a line discontinuity is detected with respect to the monitor control system for remote central monitor for a ring network.

CONSTITUTION: Plural nodes 1–1 to 1–n are connected by a ring transmission line 2 in duplicate to form a ring network sending multiplexed data in the synchronous transfer mode(STM) and to connect a monitor section 3 to an optional node 101 directly or via another network 4. The monitor section 3 collects alarm information or the like of each of the nodes 1–1 to 1–n through a data communication channel(DCC) by overheads D1–D2 in a transmission format. Furthermore, a line discontinuity detection node uses bytes not in use in the overhead to send a command to revise the out of service into the in– service, and sends a command setting a route of the data communication channel(DCC) again after all nodes reach the in–service.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

JP 5-316133

[0003]

Or an STM-1 frame structure in the synchronous transfer mode has 9 × 270 bytes including 9 × 9 byte overhead region and 9 × 261 byte information region. TOH of the overhead region is a transport overhead, SOH is a section overhead, and LOH is a line overhead. A1 and A2 are frame patterns, B1 and B2 are error check bytes, C1 is an STM identifier, D1 to D12 are data communication channels (DCC), E1 and E2 are order wire bytes, F1 is a user channel, K1 and K2 are transmission path switching control channels, H1, H2, and H3 are AU pointers, and Z1 and Z2 are spare bytes. Bytes without reference numerals are undefined free bytes.

[0024]

The above described embodiment shows a case where an $OOS \rightarrow IS$ command is issued by using the Z1 and Z2 bytes of the overhead. Alternatively, other free bytes can be used. That is, the $OOS \rightarrow IS$ command can be issued by using unused bytes such as spare bytes or free bytes. In response to this, each node 1-1 to 1-n is additionally provided with a function B for receiving the $OOS \rightarrow IS$ command sent by using predetermined unused bytes. In addition, the embodiment shows a case of using the optical transmission paths 20 to 23 as a ring transmission path 2 for transmitting optical signals, but can be applied to a case of a transmission path for transmitting electric signals.

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-316133

(43)公開日 平成5年(1993)11月26日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

H04L 12/42

9299-5K

H04L 11/00

331

審査請求 未請求 請求項の数1(全 8 頁)

(21)出願番号

特願平4-116067

(22)出顧日

平成4年(1992)5月8日

(71)出願人 000005223

富士通株式会社

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

(72) 発明者 白井 克広

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

富士通株式会社内

(74)代理人 弁理士 柏谷 昭司 (外1名)

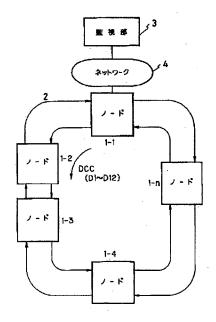
(54) 【発明の名称】 監視制御方式

(57)【要約】

【目的】 リングネットワークを遠隔集中監視する監視 制御方式に関し、回線断を検出した時に、遠隔集中監視 するルートを自動的に再設定する。

【構成】 複数のノード1-1~1-nを二重化したリング伝送路2により接続し、同期転送モード(STM)による多重化データを伝送するリングネットワークを構成し、任意のノード1-1に直接的又は他のネットワーク4を介して監視部3を接続し、この監視部3は、伝送フォーマットのオーバーヘッドのD1~D12によるデータ通信チャネル(DCC)により各ノード1-1~1-nのアラーム情報等を収集する。又回線断検知ノードは、オーバーヘッドの未使用バイトを用いて、アウトオブサービスをインサービスに変更するコマンドを送出し、全ノードがインサービス状態となった後に、データ通信チャネル(DCC)のルートを再設定するコマンドを送出する。

本発明の原理説明図



【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のノード (1-1~1-n) を二重 化したリング伝送路(2)により接続し、同期転送モー ドによる多重化データを伝送するリングネットワークを 構成し、該リングネットワークの任意のノードに直接又 は他のネットワークを介して監視部(3)を接続し、 前記同期転送モードの伝送フォーマットに於けるオーバ ーヘッドの中のデータ通信チャネルにより、前配監視部 (3) は前記複数のノード (1-1~1-n) の監視を 行い、

且つ回線断を検出したノードは、前記オーバーヘッドの 中の未使用バイトを用いて、前記リングネットワークの 他のノードに対して前記データ通信チャネルについてイ ンサービス状態に変更させるコマンドを送出し、全ノー ドがインサービス状態となった後、前記データ通信チャ ネルについてのルート再設定コマンドを送出することを 特徴とする監視制御方式。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、リングネットワークを 20 遠隔集中監視する監視制御方式に関する。高速広帯域多 重化伝送技術として、一定のフレーム周期を有する同期 転送モード (STM; Synchronous Transfer Mode)と、定まったフレーム周期がない非同期転送モード (ATM; Asynchonous Transfer Mode) とが知ら れており、前者のSTM方式は、国際電信電話諮問委員 会(CCITT)に於いて、同期網インタフェース(S DH; Synchonous Digital Hierarchy) として標準 化された。このような同期転送モードをリングネットワ ークにも適用し、且つこのリングネットワークを遠隔集 30 中監視することが要望されている。

[0002]

【従来の技術】リングネットワークは、例えば、図5に 示すように、複数のノード51-1~51-4を二重化 したリング伝送路52-1,52-2により接続した構 成を有し、ノード51-1~51-4には、低速回線や 端末装置等が接続される。又リングネットワーク内で は、送信ノードからの主信号は、矢印で示すように、時 計方向と反時計方向とに送出されるから、受信ノード は、同一の主信号を両方向から受信することになる。そ 40 こで、何れか一方の正常な受信信号を選択して多重分離 等の処理を行うものである。又リング伝送路52-1, 52-2を光ファイバにより構成して、光信号により多 重化データを高速伝送することもできる。

【0003】又同期転送モード(STM)に於けるST M-1フレーム構成は、図6に示すように、9×9バイ トのオーバーヘッド領域と、9×261バイトの情報領 域との9×270パイト構成であり、そのオーバーヘッ ド領域のTOHはトランスポートオーバーヘッド、SO

ーヘッドを示す。又A1, A2はフレームパターン、B 1, B2はエラーチェックパイト、C1はSTM識別 子、D1~D12はデータ通信チャネル (DCC; Dat a Communication Channel)、E1, E2はオーダー ワイヤバイト、F1はユーザチャネル、K1. K2は伝 送路切替制御チャネル、H1, H2, H3はAUポイン タ、21,22は予備パイトである。又符号のないパイ トは未定義の空きバイトである。

【0004】従って、このフレームによるSTM-1信 10 号は $9 \times 270 \times 64$ (kb/s) = 155.520 (Mb/s) の伝送速度となる。このSTM-1信号を N多重することができるものであり、その場合は、バイ トインタリーブ多重されて、STM-N信号となる。例 えば、N=4とすると、約600Mb/sの伝送速度と なり、N=16とすると、約2.4Gb/sの伝送速度 となる。このような高速伝送は、光信号として伝送する ことになる。

【0005】図5に示すリングネットワークに於いても 同期転送モード(STM)によりデータを伝送すること ができるものであり、その場合は、図6に示す伝送フレ ームの情報領域により主信号が伝送される。又リングネ ットワークの任意のノードに監視部を接続して、リング ネットワークの監視を行うことができるもので、その場 合には、オーバーヘッドのD1~D12バイトのデータ 通信チャネルによって、監視部はリングネットワークの 各ノード51-1~51-4を監視することになる。又 各ノード51-1~51-4は、TID (Target Ind entification)と称される識別番号が割当てられてい る。

【0006】例えば、ノード51-1に監視部が接続さ れ、ノード51-3のアラーム情報を収集する場合、デ ータ通信チャネル (DCC) によりノード51-3の識 別番号を付加したアラーム情報収集コマンドを、リング 伝送路52-1によりノード51-2側に送出し、又リ ング伝送路52-2によりノード51-4側に送出す る。ノード51-2,51-4は自ノードの識別番号で はないから、次のノード51-3にそれぞれ送出するこ とになる。ノード51-3は自ノードの識別番号を認識 して、アラーム情報を監視部に送出する。

[0007]

【発明が解決しようとする問題点】前述のようなリング ネットワークを遠隔監視する場合、監視部からリングネ ットワーク内のノードの識別番号以外の識別番号を付加 すると、何れのノードも受け取らないから、アラーム収 集コマンドは永遠にリング伝送路52-1,52-2を 回り続けることになる。そこで、データ通信チャネル (DCC) についてインサービスとアウトオブサービス とを初期設定する。例えば、ノード51-4,51-1 間をアウトオブサービスに設定し、他のノード間はイン Hはセクションオーバーヘッド、LOHはラインオーバ 50 サービスに設定する。従って、インサービス状態のノー

ドは、自ノードの識別番号でない場合に次のノードに転 送することになるが、アウトオブサービス状態のノード は、自ノードの識別番号でない場合でも、次のノードに 転送しないから、永遠にコマンドが回り続けることはな くなる。

【0008】しかし、リング伝送路52-1,52-2 の例えばノード51-2, 51-3間が回線断となる と、ノード51-3,51-4にはデータ通信チャネル (DCC) によるコマンドが伝送できないので、このノ ード51-3, 51-4からのアラーム情報を収集する 10 ことができないことになる。そこで、アウトオブサービ ス状態をインサービス状態に変更するデータ通信チャネ ルのルート再設定を行う必要があり、従来例に於いて は、保守要員のマニュアル操作によって行われていた。 従って、このルート再設定が行われるまで監視部からノ ード51-3, 51-4の監視制御ができない欠点があ った。本発明は、回線断を検出することにより、自動的 にルート再設定を行わせることを目的とする。

[0009]

【課題を解決するための手段】本発明の監視制御方式 20 は、図1を参照して説明すると、複数のノード1-1~ 1-nを、二重化したリング伝送路2により接続し、同 期転送モード (STM) による多重化データを伝送する リングネットワークを構成し、このリングネットワーク の任意のノードに直接又は他のネットワーク4を介して 監視部3を接続し、同期転送モード (STM) の伝送フ ォーマットに於けるオーバーヘッドの中のD1~D12 バイトによるデータ通信チャネル (DCC) により、監 視部3は複数のノード1-1~1-nの監視を行い、回 線断検出時は、その回線断を検出したノードが、オーバ 30 ーヘッドの中の予備パイト21、22等の未使用パイト を用いて、リングネットワークの他のノードに対してデ ータ通信チャネル(DCC)についてインサービス状態 に変更させるコマンドを送出し、全ノードがインサービ ス状態となった後に、データ通信チャネル (DCC) に ついてのルート再設定コマンドを送出する。

[0010]

【作用】リングネットワーク内のD1~D12バイトを 用いたデータ通信チャネル(DCC)は、例えば、矢印 の方向に初期設定される。従って、監視部3から直接的 40 又はネットワーク4を介して接続されたノード1-1 に、リングネットワーク内のノード1-1~1-nの中 の一つを指定する識別番号が付加されたアラーム情報収 集コマンドが送出されると、その識別番号により指定さ れたノードは、アラーム情報をデータ通信チャネル(D CC) により監視部3へ送出する。従って、監視部3 は、各ノード1-1~1-nのアラーム情報を収集し て、リングネットワークを遠隔監視することができる。

【0011】その場合に、リング伝送路2の回線断を検 出したノードは、オーバーヘッドの中の予備バイト2 50 ードの識別番号であることを制御処理部10が識別する

1, 22等の未使用パイトを用いて、アウトオブサービ ス状態のノードをインサービス状態に変更させるコマン ドを送出する。それにより、リングネットワークの全人 ード1-1~1-nはインサービス状態となる。例え ば、ノード1-1、1-n間がアウトオブサービス状態 に初期設定された場合に、他のノード間に回線断が発生 すると、未使用バイトを用いたコマンドにより、アウト オブサービス状態をインサービス状態に変更し、ルート 再設定により、ノード1-1からノード1-nの方向に も、自動的にデータ通信チャネル (DCC) を設定する ことができるから、回線断の個所とアウトオブサービス 状態との間のノードに対しても、アラーム情報の収集を 行うことができる状態となる。

[0012]

【実施例】図2は本発明の実施例のノードの説明図であ り、図1のリングネットワークのノード1-1~1-n の一つの概略構成を示す。同図に於いて、10は制御処 理部、11, 15は光電変換部(O/E)、12, 16 はデマルチプレクサ(DMX)、13、17はマルチプ レクサ (MUX)、14,18は電光変換部 (E/ O) 、19はインタフェース回路、20~23は光伝送 路である。

【0013】図1のノード1-1の場合は、インタフェ ース回路19にネットワーク4を介して監視部3を接続 するか或いは直接的に監視部3を接続することになり、 他のノード1-2~1-nの場合は、低速回線や端末装 置或いは他のネットワークが接続される。又図1のリン グ伝送路2は、光伝送路20~23により構成され、光 信号は、図6に示すフレーム構成で伝送される。このフ レームのオーバーヘッドのD1~D12パイトによりデ ータ通信チャネル (DCC) が構成され、アラーム情報 収集コマンド等が伝送される。又情報領域により多重化 された主信号が伝送される。

【0014】例えば、前位のノードからの光信号が光伝 送路20を介して入力されると、光電変換部11に於い て電気信号に変換され、デマルチプレクサ12により多 重化信号が分離されて制御処理部10に加えられ、プロ セッサを含む制御処理部10に於けるプログラム制御に よって、自ノード宛か否かが判断され、自ノード宛の主 信号の場合はインタフェース回路19を介して端末装置 或いは低速回線に送出され、自ノード宛でない主信号は マルチプレクサ13により多重化され、電光変換部14 により光信号に変換され、後位のノードに光伝送路21 を介して送出される。又光伝送路22を介して入力され た光信号についても同様に処理され、電光変換部18に より変換された光信号は、光伝送路23により次のノー ドに送出される。

【0015】又データ通信チャネル(DCC)によるア ラーム情報収集コマンドに付加された識別番号が、自ノ と、アラーム情報をデータ通信チャネル(DCC)により送出する。従って、図1に示す監視部3は、データ通信チャネル(DCC)を用いてリングネットワークを遠隔監視することができる。

【0016】又データ通信チャネル(DCC)については、前述のように、誤り識別番号が付加されたコマンドが永遠に回り続けないように、アウトオブサービス状態とするノードを初期設定するものであり、図1に於いて、例えば、ノード1-1,1-n間をアウトオブサービス状態に設定することにより、矢印方向のデータ通信 10チャネル(DCC)を設定することができる。

【0017】各ノード1-1~1~nは、リング伝送路2の回線断によっても、監視部3から各ノード1-1~1~1~nのアラーム情報を収集できるように、データ通信チャネル(DCC)のルートの再設定を行う機能を備えているものであり、その為に、前位のノードからの光信号の受信断検出等によって回線断を検出すると、他のノードに対してインサービス状態に変更するコマンドを、オーバーヘッドの例えば21,22バイトを用いて送出する機能Aと、このコマンドを受信した時に、データ通信チャネル(DCC)のルートを総てインサービス状態に変更して、完了レスボンスをコマンド送出ノードに送出する機能Bと、回線断検出ノードは、完了レスポンスを他の総てのノードが受信したことを確認した時に、データ通信チャネル(DCC)ルートの再設定コマンドを他の総てのノードに送出する機能Cとを備えている。

【0018】図3及び図4は本発明の実施例のフローチャートであり、光信号断や応答無し等により回線断を検知すると(1)、回線断を検知した方向と逆方向はインサービス(IS)であるか否かを判定する(2)。検知 30した方向と逆方向はインサービス(IS)でない場合、インサービス(IS)に変更する(3)。例えば、ノード1-nが、その前位のノード1-(n-1)方向の回線断を検知した場合、この検知した方向と逆のノード1-1方向がインサービス(IS)であるか、アウトオブサービス(OOS)であるかを判定し、アウトオブサービスの場合はインサービスに変更する。即ち、自ノード1-nに於けるノード1-1方向のアウトオブサービスをインサービスに変更する。

【0019】又検知した方向と逆方向がインサービスの 40 場合及びアウトオブサービスをインサービスに変更した後に、アウトオブサービス (OOS) からインサービス (IS) に変更するOOS→ISコマンドを送出する。 例えば、ノード1-3がノード1-2との間の回線断を検知した場合、逆方向のノード1-4方向にOOS→ISコマンドを送出する。

【0020】回線断検知ノードからのOOS→ISコマンドを受信したノードは、図4に示すフローチャートに従って動作する。即ち、OOS→ISコマンドを受信すると(11)、このコマンドの受信方向と逆方向はイン 50

サービス (IS) であるか否かを判定し (12)、インサービスでない場合はインサービスに変更し (13)、インサービスの場合及びアウトオブサービスをインサービスに変更した後、OOS→ISコマンドをオーパーへッドのZ1, Z2パイト等を用いて、先にコマンドを受信した方向と逆の方向に送出する (14)。例えば、ノード1-4がノード1-3からOOS→ISコマンドを受信すると、その受信方向と逆のノード1-n方向にOOS→ISコマンドを送出する。

ĸ

【0021】OOS→ISコマンドを受信したノードは、自アドレスNo. (識別番号)と共に、データ通信チャネル (DCC)のインサービス (IS)への変更の完了レスポンスを、OOS→ISコマンドを受信した方向に返送する (15)。例えば、ノード1-4がノード1-3からOOS→ISコマンドを受信すると、その受信方向のノード1-3方向に完了レスポンスを送出する。

【0022】回線断検知ノードは、リングネットワークの全ノード(NE)からインサービス(IS)完了レスポンスを受信したか否かを判定し(5)、全ノードからの完了レスポンスを受信すると、全ノード(NE)にルート再設定コマンドを送出する(6)。このコマンドは、オーバーヘッドの21,22パイト等の未使用パイト又はデータ通信チャネル(DCC)のアウトオブサービス状態のノードがなくなっているから、このデータ通信チャネル(DCC)を用いて送出することができる。

【0023】ルート再設定コマンドを受信したノードは (7)、データ通信チャネル (DCC) のルート再設定を行う (8)。これによって、回線断を回避したデータ 通信チャネル (DCC) のルートが自動的に再設定されるから、監視部3は、リングネットワークの回線断の場合でも、継続して全ノード1-1~1~nのアラーム情報を収集することができる。

【0024】前述の実施例に於いて、OOS→ISコマンドを、オーバーヘッドのZ1, Z2バイトを用いて送出する場合を示すが、他の空きバイトを用いることも勿論可能である。即ち、予備パイト、空きバイト等の未使用のバイトを用いて、OOS→ISコマンドを送出することができるものであり、これに対応して、各ノード1-1~1-nは、予め定められたこの未使用バイトによるOOS→ISコマンドを受信処理する機能Bを付加しておくものである。又リング伝送路2として光信号を伝送する光伝送路20~23を用いた場合を示すが、電気信号を伝送する伝送路の場合にも適用可能である。

[0025]

【発明の効果】以上説明したように、本発明は、監視部3は、同期転送モード(STM)の伝送フォーマットのオーバーヘッドの中のD1~D12バイトによるデータ通信チャネル(DCC)によりリングネットワークを遠隔監視し、回線断を検出したノードは、オーバーヘッド

7

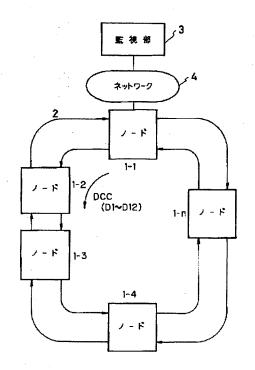
の21, 22パイト等の未使用パイトを用いて、データ 通信チャネル (DCC) のルートのアウトオブサービス (OOS) をインサービス (IS) に変更するコマンドを送出し、全ノードがインサービス状態となった後に、データ通信チャネル (DCC) のルートの再設定を行わせるものであり、回線断検知ノードからのコマンドに従って自動的にデータ通信チャネルのルート再設定が行われ、手動でルートの再設定を行うものではないから、監視部3は継続してリングネットワークを遠隔集中監視することができる利点がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の原理説明図である。

【図1】

本発明の原理説明図



【図2】本発明の実施例のノードの説明図である。

【図3】本発明の実施例のフローチャートである。

【図4】本発明の実施例のフローチャートである。

【図5】リングネットワーク構成の説明図である。

【図6】フレーム構成説明図である。

【符号の説明】

1-1~1-n ノード

2 リング伝送路

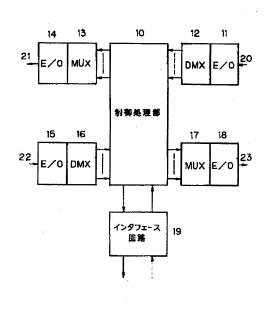
3 監視部

10 4 ネットワーク

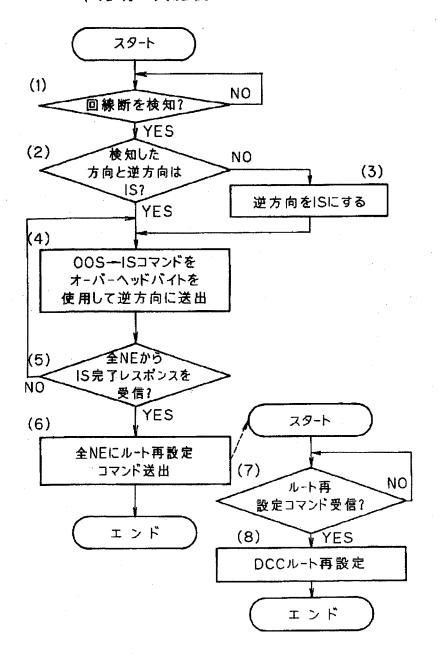
DCC データ通信チャネル

【図2】

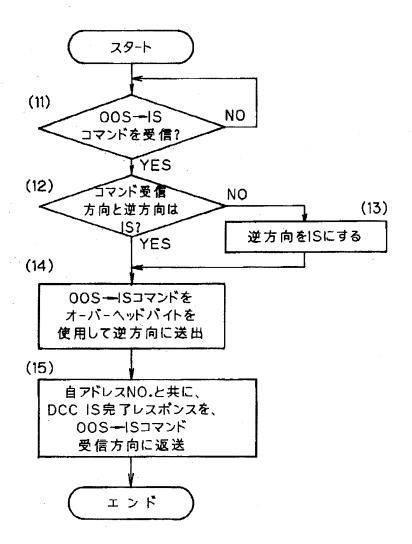
本発明の実施例のノードの説明図



[図3] 本発明の実施例のフローチャート



【図4】 本発明の実施例のフローチャート



【図5】

リングネットワーク構成の説明図

【図6】

フレーム構成説明図

